

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ СВОЙСТВА МЕТРИЧЕСКОЙ ПРОЕКЦИИ

В. И. Бердышев

Резюме. В любом нормированном пространстве X ($\dim X \geq 3$) существует выпуклое замкнутое множество M и точка, в которой метрическая проекция на M недифференцируема в некотором направлении. Для отображения $x \rightarrow P_M^t(x) = \{m \in M : \|x - m\| \leq t + \rho(x, M)\}$, где $t = t(x) > 0$, $M = M(x)$ — выпуклозначное отображение, установлен аналог формулы Тейлора в случае, когда функционал $r(x) = t(x) + \rho(x, M(x))$ дифференцируем.

Пусть X — нормированное пространство, M — фиксированное множество из X , $x \in X$, $\rho(x, M) = \inf \{\|x - m\| : m \in M\}$, $t = t(x)$ — неотрицательный функционал на X ,

$$P_M^t(x) = \{m \in M : \|x - m\| \leq t + \rho(x, M)\}, \quad P_M(x) = P_M^0(x).$$

В настоящей заметке рассматривается вопрос о дифференцировании отображения

$$(1) \quad P_M^t : x \rightarrow P_M^t(x).$$

При $t=0$ это отображение называется метрической проекцией. Множество M в дальнейшем будем считать выпуклым.

Дифференциальные свойства метрической проекции на конечномерное подпространство из $L_p(S, \mu)$, где $2 \leq p < \infty$, μ — неотрицательная мера, изучали Холмс и Крипке [1]. Кроо показал [2], что если M — чебышевское (такое, что P_M однозначна) конечномерное подпространство из $C(Q)$, где Q — отрезок, то для любых $x, y \in C(Q)$ существует односторонний предел

$$(2) \quad \lim_{\lambda \rightarrow +0} \lambda^{-1}(P_M(x + \lambda y) - P_M(x)).$$

Крускал указал выпуклое множество M в трехмерном евклидовом пространстве и пару точек x, y , для которых не существует одностороннего предела (2), и высказал предположение, что в двумерном случае такой предел для выпуклого множества M всегда существует [3].

Для произвольного пространства имеет место

Теорема 1. Пусть X — нормированное пространство. Если $\dim X \geq 3$, то найдутся выпуклое множество $M \subset X$, элементы $x \in X \setminus M$, $y \in X$, последовательность чисел $\{t_i\}_0^\infty$, $t_i > 0$, $t_i \rightarrow 0$ ($i \rightarrow \infty$), для

которых множества $P_M(x)$, $P_M(x+t_i y)$ одноточечны и не существует предела

$$\lim_{i \rightarrow \infty} t_i^{-1}(P_M(x+t_i y) - P_M(x)).$$

Если $\dim X=2$, то эквивалентны следующие утверждения:

1) предел (2) существует для любого строго выпуклого замкнутого множества $M \subset X$ и любых $x, y \in X$;

2) единичный шар пространства X является многоугольником.

В следующей теореме утверждается, что даже в хороших (равномерно выпуклых и гладких) пространствах может быть много точек, в которых метрическая проекция не дифференцируема односторонне. Случай гильбертова пространства рассмотрен в [4].

Ограниченное тело $M \subset X$ называется равномерно выпуклым, если

$$\inf \left\{ \rho \left(\frac{x+y}{2}, \partial M \right) : x, y \in M, \|x-y\| \geq t \right\} > 0 \quad (t > 0),$$

где ∂M — граница тела M .

Нормированное пространство X , единичный шар которого является равномерно выпуклым телом, называется равномерно выпуклым [5].

Теорема 2. Пусть X — сепарабельное равномерно выпуклое пространство с дифференцируемой по Фреше нормой, $\dim X > 1$. Существует равномерно выпуклое ограниченное тело $M \subset X$ и плотное на его границе множество D , такие, что для любого $z \in D$ найдутся $x, y \in X$, для которых не существует одностороннего предела (2) и $z = P_M(x)$.

Пусть теперь $t(x) > 0$. В этом случае для отображения P_M^t имеет место некоторый аналог формулы Тейлора. Будем рассматривать общую задачу аппроксимации, когда множество $M = M(x)$ зависит от x , т. е. задано выпуклозначное отображение $M(x)$. Через $h(A, B)$ обозначается хаусдорфово расстояние между множествами A и B , через V — единичный шар пространства.

Теорема 3. Пусть в окрестности точки x_0 нормированного пространства X заданы выпуклозначное отображение $M = M(x)$ и функционал $t = t(x) \geq 0$, $t(x_0) > 0$. Если функционал $r(x) = t(x) + \rho(x, M(x))$ является n -раз дифференцируемым, то для отображения

$$A(x) = \left[r(x_0) + r^{(1)}(x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{1}{n!} r^{(n)}(x_0)(x - x_0)^n \right] \cdot V + x$$

выполняется соотношение

$$h(P_M^t(x), M(x) \cap A(x)) = o(\|x - x_0\|^n).$$

Отметим [6], что если M — выпуклое чебышевское множество из X и норма дифференцируема в точке $x_0 = P_M(x_0)$, то функционал $\rho(x, M)$ также дифференцируем в точке x_0 .

В заключение рассмотрим пространство $X = C(Q)$ вещественных непрерывных на компакте Q функций и в качестве M — класс

$$M = H_\omega = \{x \in C(Q) : |x(q_1) - x(q_2)| \leq \omega(q_1, q_2) \quad \forall q_1, q_2 \in Q\},$$

где ω — заданная полуметрика, т. е. функционал на $Q \times Q$, удовлетворяющий условиям

$$\omega(q_1, q_2) = \omega(q_2, q_1), \quad \omega(q, q) = 0, \\ \omega(q_1, q_3) \leq \omega(q_1, q_2) + \omega(q_2, q_3) \quad \forall q, q_1, q_2, q_3 \in Q.$$

В этом случае [7]

$$P_{H_\omega}^t(x) = \{z \in H_\omega : x^*(q) - \rho - t \leq z(q) \leq x_*(q) + \rho + t \quad \forall q \in Q\},$$

$$\rho = \rho(x, H_\omega) = \frac{1}{2} \|x^* - x_*\|,$$

где

$$x^*(q) = \max_{\tau \in Q} [x(\tau) - \omega(\tau, q)], \quad x_*(q) = -(-x(q))^*.$$

Для $y \in C(Q)$ обозначим

$$R(q) = \{\tau \in Q : x(\tau) - \omega(\tau, q) = \max_{\xi \in Q} [x(\xi) - \omega(\xi, q)]\},$$

$$G(q) = \{\tau \in Q : x(\tau) + \omega(\tau, q) = \min_{\xi \in Q} [x(\xi) + \omega(\xi, q)]\},$$

$$R = \bigcup_{q \in Q} R(q), \quad G = \bigcup_{q \in Q} G(q).$$

Имеет место соотношение

$$(3) \quad (x + \lambda y)^*(q) = x^*(q) + \lambda \max_{\tau \in R(q)} y(\tau) + o(\lambda).$$

Соотношение (3) выполняется равномерно по $q \in Q$, если функция $y(\tau)$ постоянна на $R(q)$ при каждом $q \in Q$. В частности, это справедливо в случаях: 1) $R(q)$ одноточечно для любого $q \in Q$, 2) $R \cap \text{supp } y = \emptyset$, 3) $y = \text{const}$. Функционал $\rho(\lambda) = \rho(x + \lambda y, H_\omega)$ выпуклый, поэтому существует односторонняя производная $\partial \rho / \partial y = \lim_{\lambda \rightarrow +0} \lambda^{-1} (\rho(\lambda) - \rho(0))$. Для фиксированных $x, y \in X$ наряду с множеством $P_{H_\omega}^t(x + \lambda y)$ рассмотрим

$$B^t(\lambda) = \{z \in H_\omega : x^*(q) - \rho(0) - t + \lambda [\max_{\tau \in R(q)} y(\tau) - \partial \rho / \partial y] \\ \leq z(q) \leq x_*(q) + \rho(0) + t + \lambda [\min_{\tau \in G(q)} y(\tau) + \partial \rho / \partial y] \quad \forall q \in Q\}.$$

Теорема 4. Пусть Q — компакт, $x, y \in C(Q)$. Если функция $y(\tau)$ постоянна на каждом из множеств $R(q), G(q), (q \in Q)$, то

$$h(P_{H_\omega}^t(x + \lambda y), B^t(\lambda)) = o(\lambda) \quad (\lambda \rightarrow +0, t \geq 0).$$

ЛИТЕРАТУРА

1. R. Holmes, B. Kripke. Smoothness of approximation. *Michigan Math. J.*, 15, 1968, 225—228.
2. A. Kroo. Differential properties of the operator of best approximation. *Acta Math. Acad. Sci. Hung.*, 30, 1977, 319—331.

3. J. Kruskal. Two counterexamples: a discontinuous envelope function and a nondifferentiable nearest-point mapping. *Proc. Amer. Math. Soc.*, **23**, 1969, 697—703.
4. В. И. Бердышев. О дифференцируемости метрической проекции. — В: Труды Межд. конф. Функции, ряды, операторы, Будапешт, 1980.
5. J. A. Clarkson. Uniformly convex spaces. *Trans. Amer. Math. Soc.*, **40**, 1936, No 3, 396—414.
6. R. Holmes. Smoothness of certain metric projection on Hilbert space. *Trans. Amer. Math. Soc.*, **184**, 1973, 87—100.
7. В. И. Бердышев. Устойчивость метрической проекции на некоторые классы непрерывных функций. — В: Тезисы докладов конф. „Методы математического программирования и их программное обеспечение“. Свердловск, 1981, 20—21.

Институт математики и механики УНЦ АН СССР
Свердловск

Получено 15 июня 1981 г.

СССР